Caractérisation de sources large bande dans le domaine temporel sans contrainte sur le nombre de capteurs

Thèse pour obtenir le grade de: Docteur en Sciences de l'Ecole Centrale Marseille

Guilhem Villemin

GSM, Institut Fresnel, Marseille

30 septembre 2013

Directeurs de thèse : Caroline Fossati et Salah Bourennane









Recherche	d'obstacles				
•••••					
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	



D		'abataalaa	00000	000000	00000	000
Introducti	on	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan



◆ □ →
◆ 三 →
● 三 →
○ ○ ○
2/41

Recherche	d'obstacles				
•ooooooooo	000000000	00000	000000	00000	000
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	



◆ □ → ◆ 三 → 三 → 2 / 41

		2
		Α
		~
-	+	
	~	
	۲.	•
0)
2	1	i
	. \	
	_	
	_	
	n	5
-)
0)
_	_	
	н.	
	<u> </u>	•
	\subseteq	
	0)
	\simeq	
	S)
	<u> </u>	
	1)
	~	
	_	
0		
2	-	5
	-	
	۲.	•
1	-	
ċ		1
2	-	
();)
()
0	-	1
`	-	ſ
-		
	ď)
۰.	-	

Introduction



lécommunications

















	on	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
•00000	00000	000000000	00000	000000	00000	000

Imagerie médicale













De	nombreus	ses applicatio	ons : un p	oint comm	un	
00000	00000	000000000	00000	000000	00000	000
Introducti	on	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan

Sonar, Radar, Géoradar, Géophysique, Tomographie océanique, Imagerie médicale, Télécommunications, Contrôle non destructif, génie civil, astronomie, guerre électronique, interférométrie, radiogoniométrie, ...

< ≣



Sonar, Radar, Géoradar, Géophysique, Tomographie océanique, Imagerie médicale, Télécommunications, Contrôle non destructif, génie civil, astronomie, guerre électronique, interférométrie, radiogoniométrie, ...



3/41

æ



Sonar, Radar, Géoradar, Géophysique, Tomographie océanique, Imagerie médicale, Télécommunications, Contrôle non destructif, génie civil, astronomie, guerre électronique, interférométrie, radiogoniométrie, ...



æ

Introduction



। ≣ । ≣) ९ ि 4 / 41

Exemple d'antenne : SONAR

Exe	mple d	'antenne : li	magerie i	médicale		
Introducti	on	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
	000000	0000000000	00000	000000	00000	000



< 67 ►
4 / 41

 Introduction
 MITIC
 MITICAL
 Paramétrage
 Données réelles
 Bila

 0000000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000
 000000

Exemple d'antenne : RADAR

tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014



Introduction	MITIC 0000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Exemple d	'antenne : ra	adiotélesc	ope VLA		
4					





< 重 シ へ ペ 4/41





Sur chaque capteur, on observe le mélange de *P* signaux retardés.

< 67 ► < ≣ > < 注→ æ 5/41





La relation	de phase				
0000000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan



La relation	de phase				
0000000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	















00000	00000	00000	00000	00000		000000	00000	000
Mét	hodes	faible	résolut	tion :	une	approche	physique	
102, version 1 - 10 Jan 2014								
tel-00927								< ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●

Introducti<mark>on</mark>

Introduct	ion ●00000	MITIC 0000C	00000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Mét	thodes	faible	résolut	ion : une	approche	physique	
014							
50				Formation d	e voie		
0 Jan	métł	node déve	eloppée po	our la gonion	nétrie : estima	tion de DDA	
-							
sior							
/er							
Ď,							
710							
927							
00-							
tel							
							・モン ・モン 声
							- গ্ <u>ৰ</u> ্থ

クく(~ 7/41



Introduction	n ●0000	MITIC	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
q	ui a ses	limites				
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014						 < 回き > < きき > < き > < き 、 < <








୬ ବ ୯ 8 / 41











Introduct	on 00●000	MITIC 00000	00000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Mét	hodes	haute	résolut	ion : leı	ırs motivat	ions	
014							
50	Contexte : Guerre froide						
Jan							
0							
Ţ							
7							
sior							
/er:							
~							
102							
27							
00							
el-(<□>
t(₹ Ξ + ₹ Ξ +
							E A a A
							2.20





(日本)



Э



Les méthodes à haute résolution offrent des performances asymptotiques non limitées par la puissance du bruit



< ≣⇒



(日本)
 <



 $\begin{array}{ccc} \lambda_P & \geq & \lambda_{P+1} & \geq \\ \downarrow & & \downarrow \end{array}$

 \mathbf{v}_{P+1}

VP

propres

 $\lambda_N \downarrow$

 \mathbf{v}_N

 λ_1

 \mathbf{v}_1

. . .



Séparation en deux groupes

 \mathbf{v}_{P+1}

 \mathbf{v}_N

 \mathbf{v}_P

 \mathbf{v}_1

10/41

< 47 > < ≣⇒



 \mathbf{v}_{P+1}

Séparation en deux groupes

 \mathbf{v}_N

 \mathbf{v}_P

. . .

tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014

< 47 > < ≣⇒ 10/41



groupes

< ≣⇒







う へ 10 / 41









Introduct	ion 0000●0	MITIC 0000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Sup	ériorité	des méthode	es HR			
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	• En terme	de résolution				



















	on 000000	0000000000	00000	Parametrage 000000	OOOOO	Bilan 000
Mét	hode	HR : limitat	ions			
, version 1 - 10 Jan 2014	nditions	peu favorables				
tel-00927102						< □ > < 費 > < 注 > ・ こ > の (C) 12/41

Introducti	on MITI 000000 000	c 0000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Mét	hode HR :	limitatio	ns			
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	nditions peu fav • peu de capteu	rorables Irs				 <
						12/41
000000	00000	0000000000	00000	000000	00000	000
--------------------------	--------------	----------------	-------	--------	-------	-----
Mét	hode HF	R : limitatior	าร			
0 1 - 10 Jan 2014	nditions peu	favorables		1		
rsic	peu de ca	pteurs			HR	
Ae	Corrélation	n		ļ.		
7102,						
tel-0092						

Introductio	on 000000	MITIC 0000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Plar	า					
2014						

tel-00927102, version 1 - 10 Jan

 Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs



Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- Ouvelle méthode de localisation de sources corrélées



Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- Ouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- Ohoix optimal des paramètres

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- Ouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- Ohoix optimal des paramètres
- Application (des méthodes de localisation) à des signaux expérimentaux

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					
I I all					

- Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- Ouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- Ohoix optimal des paramètres
- Application (des méthodes de localisation) à des signaux expérimentaux
- Onclusion et perspectives

000000	00000	000000000	00000	000000	00000	000
Lim	itation :	Le nombre	e de capte	urs		
on 1 - 10 Jan 2014						
00927102, versi						
tel-(日本 <li< td=""></li<>

Introduction

MITIC

Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	•••••				
Limitation :	Le nombre c	le capteur	S		

$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

$$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang plein} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} & = \sigma^{2} \mathbf{I} \end{cases}$$







$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

$$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang pleir} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} & = \sigma^{2} \mathbf{I} \end{cases}$$







$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

$$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang plein} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} & = \sigma^{2} \mathbf{I} \end{cases}$$



日本 ・ 二 ・ 三 ・ ・ 三 ・ つ へ で 13/41

Introduction	MITIC •000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Limitation	: Le nombre	e de capte	eurs		
and the second sec					

$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

$$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang plein} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} & = \sigma^{2} \mathbf{I} \end{cases}$$





Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
000000000	• 0000 00000				
Limitation :	Le nombre c	le capteur	S		

$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

$$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang pleir} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} & = \sigma^{2} \mathbf{I} \end{cases}$$





Introduction 00000000000	MITIC ●000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Limitation	: Le nombre	e de capte	eurs		
41001 Décomposition	sition de la matri	co inter spect	trale des observ	ations	





(回)
 (u)
 <li(u)
 <li(u)
 (u)
 (u)

Introducti	on	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
00000	000000	•••••	00000	000000	00000	000
Lim	itation : l	_e nombre d	e capteur	S		
4						
~						

$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

tel-00927102, version 1 - 10 Jan 20

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A} \boldsymbol{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang plein} \\ \boldsymbol{\Gamma}_{b} &= \sigma^{2} \mathbf{I} \end{bmatrix}$$



Que faire lorsque :	
	٦
	1

4 日 × 4 回 × 4 三 × 5 三 や 5 0 0 0 13 / 41

	tion 0000000	MITIC ●000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Lin	itation :	Le nombre	de capte	eurs		
2014	Décompositi	on de la matric	e inter-spect	rale des observat	ions	
0 Jan	$\Gamma = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] =$	$= \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}} \mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$		{ ΑΓ _s Γ _b	$ \begin{array}{l} \mathbf{A}^{H} & \text{rang plein} \\ & = \sigma^{2} \mathbf{I} \end{array} $	



tel-00927102, version 1 -



◆□ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
● □ →
○ へ ○
13/41

	tion 0000000	MITIC ●000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Lin	itation :	Le nombre d	le capteu	ſS		
2014	Décompositi	on de la matrice	inter-spectral	e des observatio	ns	
0 Jan	${f \Gamma}={ m E}[{f r}{f r}^{ m H}]=$	$= \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}} \mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$		$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{t} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} \end{cases}$	$\begin{array}{l} \mathbf{f} \text{rang plein} \\ = \sigma^2 \mathbf{I} \end{array}$	



<u>_</u>

tel-00927102, version 1 -



	on 000000	MITIC 000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Deι	ıx types	de signaux				
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014						
						≣ •? ৫. ে 14 / 41

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000				
Deux types	de signaux				





 < 回 >

 < 三 >

 < 三 >

 < 三 >

 < 三 >

 < 三 >

 14/41



ク Q (~ 14 / 41







	tion 000000	MITIC 00€0000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Om	ettre la	structure s	spatiale			
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014						
						10/41



tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014



< 回 →
< 三 →
< 三 →
< 三 →
< 三 →
< 15 / 41



Capteur individuel :un mélange de signaux

$$r(f) = \sum_{p=1}^{P} s_p(f) \exp(\underbrace{-2i\pi f t(p)}_{\text{TDA}}) + b(f)$$

Le TDA dépend de la position de la source



Organisation fréquentielle des Connées : $\mathbf{r} = [r(f_1), \cdots, r(f_M)]^T$ Permet l'estimation des TDA HR possible si N < P
































500

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
\frown ·					

Oui, mais...









0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
\sim ·					

∪ui, mai<u>s…</u>





associer les différents TDA ?

t(N, 1)

t(N, P)

HR

 Γ_N

t(N-1,2)t(N - 1, P)

HR

 Γ_{N-1}

 a_{i_1,\dots,i_N}

Antenne

Oul, mai<u>s...</u>





Comment...

HR

 Γ_{2}



t(N-1,2)t(N - 1, P)

HR

 Γ_{N-1}

Diversité

fréquentielle M > P

Antenne



ъ

17/41

Oui, mais...

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

un **TDA** de référence T(p)

(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)</

un TDA de référence $T(p) + \tau(p, n)$, le retard relatif

(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)
(□)</

un TDA de référence $T(p) + \tau(p, n)$, le retard relatif

$$\tau(p, n) = \left(n - \frac{N}{2}\right) \frac{d}{v} \sin\left(\underbrace{\theta(p)}_{\text{DDA}}\right)$$

Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MI 000000000000000000000000000000000000	TICAL Paramé	étrage Données	réelles Bilan 000
Lier	es TDA				
2, version 1 - 10 Jan 2014	tion $t_{p,n} = t_{p,n} - t_{p,n}$	n−1			
tel-0092710	$\begin{array}{c} t(1,1) \\ t(1,2) \\ \vdots \\ t(1,P) \end{array}$	$\begin{array}{c} t(2,1) \\ t(2,2) \\ \vdots \\ t(2,P) \end{array}$	$\begin{array}{c} t(3,1) \\ t(3,2) \\ \vdots \\ t(3,P) \end{array}$	$\cdots \qquad \begin{array}{c} t(N,1) \\ t(N,2) \\ \vdots \\ t(N,P) \end{array}$	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·

Introducti 000000	on DOOOOO	MITIC 00000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Lier	les TD/					
sion 1 - 10 Jan 2014	lation $d'invalues t_{p,n} - \frac{d}{v} \sin t_{p,n}$	$\frac{t_{p,n-1}}{(\theta_p)}$		$\frac{\text{Minimisa}}{N-2} \sum_{n=1}^{N-1} ($	$\Delta t_n - ar{\Delta t})^2 = 0$	
tel-00927102, ver	$t(1, t(1, t(1, \dots, t($	1) t 2) t P) t	(2,1) (2,2) \vdots (2,P)	$ \begin{array}{c} t(3,1) \\ t(3,2) \\ \vdots \\ t(3,P) \end{array} $	$\begin{array}{c}t(N,1)\\t(N,2)\\\vdots\\t(N,P)\end{array}$	

きょう 19/41

$$\frac{1}{N-2}\sum_{n=1}^{N-1}(\Delta t_n - \bar{\Delta t})^2 = 0$$

On teste tous les chemins

tel-00927102, version

4 日 → 4 日 → 4 日 → 5 日 → 5 Q Q Q 19 / 41

tel-00927

◆ □ →
◆ 三 →
◆ 三 →
三 →
○ へ ○
19/41

 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●</li 19 / 41

$$\begin{array}{c} \text{Minu} \\ \text{Winc} \\$$

 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●</li 19 / 41

$$\frac{\text{MITC}}{\text{COOCO}} \xrightarrow{\text{MITC}} \xrightarrow{\text{MITC}}$$

ク Q (* 19 / 41

≣⇒ 19/41

≣⇒ 19/41

●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●
 ●</li

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
000000000	0000000000	00000	000000	00000	000
C	1				

Simulations²

Erreur quadratique moyenne pour la méthode proposée et MUSIC en fonction du nombre de sources pour une antenne de ${\it N}=4$ capteurs

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Spatio-temporal-based joint range and angle estimation for wideband signals. EURASIP Journal on Advances in Signal Processing, 2013(1):131, 2013.

Introduction	1 20000	MITIC ○○○○○○○○○	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Bila	า					
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014 *-		$\begin{array}{c} t(2,1) \\ t(2,2) \\ \vdots \\ t(2,P) \end{array} \qquad $	$\begin{array}{c} -1,1\\ -1,2\\ \vdots\\ -1,P\\ \end{array}$	MITI M I T I C	C éthode ncohérente de raitement ndépendante apteur par capteur	

Introducti 000000	on 000000	MITIC ○○○○○○○○○	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Bila	n					
Jan 2014	٢	diversité fréque	ntielle : HR			
tel-00927102, version 1 - 10 x^{-1}		(2,1) $(2,2)$ $(2,P)$ $(2,P)$ (1) $(2,P)$ (1) (2) (1) (2)	$\begin{array}{c} 1,1)\\ 1,2)\\ 1,P)\\ \hline \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\$	MITI M I T I C	C éthode ncohérente de raitement ndépendante apteur par capteur	

≣ •? ৭ ে 22 / 41

Introduction 000000	on 000000	MITIC 000000000●	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Bila	n					
Jan 2014	©	diversité fréque	ntielle : HR	٢	(M > P)	
rsion 1 - 10	$\begin{array}{c} t(1,1) \\ t(1,2) \\ \vdots \\ t(1,P) \end{array} \qquad t($	$ \begin{array}{c} (2,1) \\ (2,2) \\ \vdots \\ (2,P) \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \begin{array}{c} t(N-1) \\ t(N-1) \\$	$\begin{array}{c} 1,1) \\ 1,2) \\ 1,P) \\ \hline \\ t(N,2) \\ \vdots \\ t(N,P) \\ \hline \\ t(N,P) \\ t(N,P)$	MITI	C	
2, ve		$ \begin{array}{c c} & \text{fréquentielle} \\ \hline M > P \\ \hline \Gamma_2 \end{array} \end{array} $	$N-1$ Γ_N	M	éthode ncohérente de	
710		2 Antenne		T	raitement ndépendante	
092				С	apteur par capteur	
9-1-0(این مسلم می از مسلم مسلم می از مسلم مسلم از مسلم از مسلم م مسلم مسلم مسلم مسلم مسلم مسلم از مسلم مسلم از مسلم از مسلم از مسلم از مسلم از مسلم مسلم از مسلم مسلم از مسلم م			_		< D >
t. 		2 *	×́P			 ▲ 별 → ▲ 별 →

≣ ∽ ९ ભ 22 / 41

	on 000000	MITIC 000000000●	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Bila	n					
- 10 Jan 2014	(1) (1) (1)	diversité fréque Association des	ntielle : HR TDA	© (M > P	
tel-00927102, version 1		(2, 2) $(2, 2)$ $(2, P)$ (1) (1) (1) (1) (1) (1) (2)	$1, 2)$ $1, P)$ $t(N, 2)$ \vdots $t(N, P)$ $T(N, P)$ $T(N, P)$ $T(N, P)$	MITIC M I T I C	éthode ncohérente de raitement ndépendante apteur par capteur	

	on 000000	MITIC 000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Bila	n					
- 10 Jan 2014	(L) (t) (t) (t) (t) (t) (t) (t) (t) (t) (t	diversité fréque Association des	ntielle : HR TDA	•	(M > P) Localisation	
tel-00927102, version 1 $^{\scriptscriptstyle \times^-}$		$\begin{array}{c} (2,2) \\ \vdots \\ (2,P) \end{array} \qquad $	$\begin{array}{c} 1, 2 \\ 1, P \\ 1,$	MITI M I T I C	C éthode ncohérente de raitement ndépendante apteur par capteur	

Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- $\checkmark\,$ Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- Ouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- Ohoix optimal des paramètres
- Application (des méthodes de localisation) à des signaux expérimentaux

Onclusion et perspectives
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
l a corréla	tion				





Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
La corrélat	tion				





(日本)
 <

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
La corrélat	tion				



$$\mathbf{\Gamma} = \mathrm{E}[\mathbf{r}\mathbf{r}^{\mathrm{H}}] = \mathbf{A}\mathbf{\Gamma}_{\mathrm{s}}\mathbf{A}^{\mathrm{H}} + \mathbf{\Gamma}_{\mathrm{b}}$$

$$\begin{cases} \mathbf{A} \mathbf{\Gamma}_{s} \mathbf{A}^{H} & \text{rang non plein} \\ \mathbf{\Gamma}_{b} & \neq \sigma^{2} \mathbf{I} \end{cases}$$



Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
La corrélat	tion				





・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

OCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOCOC	0000000000	00000	Parametrage 000000	OOOOO	Bilan 000
La corrélat	ion				







◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →

000000	00000	000000000	00000	000000	00000	000
Les	méthode	s spatiales				
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014						
						< 三

Introduction



Lissage spatial

Antenne subdivisée en K sous-réseaux de L capteurs

Efficace si (N > 2P)

< Ξ 24 / 41

Les métho	des fréquent	ielles			
0000000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	





・ ロ ト
・ 一
・ 一
・ 一
・ 一
・ 一
三
・ 一
三
・ ・ 三
・ ・ 三
・ ・ 三
・ ・ 三
・ ・ 25 / 41

l es métho	des fréquent	ielles			
00000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	





Lissage incohérent

- M signaux bande étroite
- organisation spatiale donc N > P

Les	méthode	s fréquentiel	les			
00000	00000	000000000	00000	000000	00000	000
Introducti		MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	





Lissage cohérent

- focalisation sur une fréquence de travail
- organisation spatiale donc N > P

< □ ト < □ ト < □ ト < 三 ト 三 ト つ Q (~ 25 / 41







Lissage en sous-bandes

- Inspiré du lissage spatial
- Découpage en sous bande de taille L < M

Nécessite









Corrélation après traitement pour deux sources avec $\Delta f = 75$ Hz, L = [10, 50, 100] et $\mathbf{K} = 100$ en fonction de Δt







Corrélation après traitement pour deux sources avec $\Delta f = 75$ Hz, L = [10, 50, 100] et K = 250 en fonction de Δt

◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →
◆□ →





Corrélation après traitement pour deux sources avec $\Delta f = 75$ Hz, L = [10, 50, 100] et $\mathbf{K} = 500$ en fonction de Δt

< ◆ □ ◆ 三 ◆ 三 ・ 三 の Q () 26 / 41

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
000000000	000000000	00000	000000	00000	000

Bilan





◆ □ → ◆ 三 → ● 三 ○ ○ ○ 27 / 41

	on DOOOOO	MITIC 0000000000	MITICAL 0000●	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan 000
Bila	n					
lan 2014		© Décor	rélation			
ersion 1 - 10 .	$\begin{array}{c} t(1,1) \\ t(1,2) \\ \vdots \\ t(1,P) \end{array}$	$\begin{array}{c} t(2,1) \\ t(2,2) \\ \vdots \\ t(2,P) \end{array} \qquad $	$ \begin{array}{c} (-1,1) \\ (-1,2) \\ \vdots \\ (-1,P) \end{array} \qquad \begin{array}{c} t(N,1) \\ t(N,2) \\ \vdots \\ t(N,P) \end{array} \\ \end{array} $			
tel-00927102, ve		Lissage fréquentiel 2 Antenne 2 2				





A1	
	41

Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- $\checkmark\,$ Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- ✓ Nouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- Ohoix optimal des paramètres
- Application (des méthodes de localisation) à des signaux expérimentaux
- Onclusion et perspectives







Pseudo Spectre MUSIC pour 6 sources $\Delta f = 75$ Hz, $\Delta t = 30 \mu s$, L = 20, M = 980

< Ξ

Petit rann	ما				
0000000000			00000		
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan

M > P \triangleleft nécessite

Sous-espace signal :

Vect(v1,..., vP)

<u>Séparation en deux</u> <u>aroupes</u>

 \oplus

Estimation des paramètres





◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
● □ →
○ ○ ○
29 / 41

Control to the proportion of the proportion	Introducti 000000	on 000000	MITIC 0000000000	MITICAL	Paramétrage ○●0000	Données réelles 00000	Bilan 000
M $Matrice de transfert de rang plein? M M M M M M M M M M$	Le l	issage	détériore l	a matrice d	e transfert		
	el-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	$ \left[\begin{array}{c} \exp(-2i\pi f_1 t_1) \\ \exp(-2i\pi f_2 t_1) \\ \vdots \\ \exp(-2i\pi f_L t_1) \\ \vdots \\ \vdots \\ \exp(-2i\pi f_M t_1) \end{array} \right] \\ \bullet$	$\begin{array}{ccccc} \exp(-2i\pi f_1 t_2) & \cdots & \exp(\\ \exp(-2i\pi f_2 t_2) & \cdots & \exp(\\ & \vdots & \cdots & \\ & & \vdots & \cdots & \\ & & \exp(-2i\pi f_M t_2) & \cdots & \exp(\\ \end{array}$	$ \begin{pmatrix} 0(-2i\pi f_1 t_P) \\ 0(-2i\pi f_2 t_P) \\ \vdots \\ 0(-2i\pi f_L t_P) \\ \vdots \\ 0(-2i\pi f_M t_P) \end{pmatrix} \end{pmatrix} \mathbf{M} $	Matrice of plein? La capac colonnes plus gran $\bullet \Delta t = M = \Phi f$	de transfert de r ité à distinguer de A est d'auta de que : est grand st grand est grand	ang les nt

< 67 ► * * * * 単 単 ぐ へ 29 / 41



€ •) Q (? 29 / 41



Facteur de discernement





Facteur de discernement de deux colonnes de la matrice de transfert $\Delta t \Delta f = 0.01, \, M = 200$ en fonction de L

< 一 二 二 二 二 二 二 二 つ へ で 29/41







 $\exp(-2i\pi f_1 t_P)$

 $\exp(-2i\pi f_1 t_2)$

Matrice de transfert de rang plein?

La capacité à distinguer les colonnes de A est d'autant plus grande que :

- Δt est grand
- M est grand
- Δf est grand









Matrice de transfert de rang plein? La capacité à distinguer les colonnes de A est d'autant plus grande que :

- Δt est grand
- M est grand
- Δf est grand

æ 30 / 41







Matrice de transfert de rang plein?

La capacité à distinguer les colonnes de A est d'autant plus grande que :

- Δt est grand
- M est grand
- Δf est grand









Facteur de discernement de deux colonnes de la matrice de transfert $\Delta t \Delta f = 0.01$, M = 200 en fonction de L pour différentes valeurs de h

< 日
 < 日





Facteur de discernement de deux colonnes de la matrice de transfert et coefficient de corrélation entre deux sources pour $\Delta t \Delta f = 0.01$, M = 200 en fonction de L pour différentes valeurs de h





Pseudo Spectre MUSIC pour 6 sources $\Delta f = 75$ Hz, $\Delta t = 30 \mu s$, L = 20, M = 980, h = 1

32 / 41

< ///>
<//>
<//>

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Efficient time of arrival estimation in the presence of multipath propagation. J. Acoust. Soc. Am., 134(4):EL301–EL306, octobre 2013.





Pseudo Spectre MUSIC pour 6 sources $\Delta f = 75Hz$, $\Delta t = 30\mu s$, L = 20, M = 980, h = 10

< ///>
<//>
<//>

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Efficient time of arrival estimation in the presence of multipath propagation. J. Acoust. Soc. Am., 134(4):EL301–EL306, octobre 2013.

Validation	de l'amélior	ation ¹			
0000000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	



Pseudo Spectre MUSIC pour 6 sources $\Delta f = 75$ Hz, $\Delta t = 30\mu s$, L = 20, M = 980, h = 20

< 47 ►

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Efficient time of arrival estimation in the presence of multipath propagation. J. Acoust. Soc. Am., 134(4):EL301–EL306, octobre 2013.





Pseudo Spectre MUSIC pour 6 sources $\Delta f = 75Hz$, $\Delta t = 30\mu s$, L = 20, M = 980, h = 30

< /// → < 注 → < 注 →

^{1.} G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Efficient time of arrival estimation in the presence of multipath propagation. J. Acoust. Soc. Am., 134(4):EL301–EL306, octobre 2013.

Introducti		MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
00000	000000	000000000	00000	000000	00000	000

Bilan



- M éthode
 - cohérente de
 - raitement
 - ndépendante
- C apteur par capteur

- A méliorée par
- L isssage

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Bilan					





- M éthode
 - cohérente de
 - raitement
 - ndépendante
- C apteur par capteur

- A méliorée par
- L isssage


୬ ବ. ୯ 33 / 41

Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- $\checkmark\,$ Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- $\checkmark\,$ Nouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- ✓ Choix optimal des paramètres
- Application (des méthodes de localisation) à des signaux expérimentaux
- Onclusion et perspectives

	on DOOOOO	MITIC 0000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles ●0000	Bilan 000
Dét	ection a	coustique d'o	objets enfo	ouis		
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	MA					

Les objets	
teleposon 1-10 Jan 2014 (0, 0, 0) $(0, 0)$	

◆ □ → < 三 → 三 シ 35/41











ιs



Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
00000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Résultats	expérimentai	x			



ク Q C 37 / 41







EQM pour l'estimation de θ et T avec MITICAL combinée aux méthodes HR MUSIC et ESPRIT. h = 1.

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization.
 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.



æ









EQM pour l'estimation de θ et T avec MITICAL combinée aux méthodes HR MUSIC et ESPRIT. h = 1.

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization.
 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.









EQM pour l'estimation de θ et T avec MITICAL combinée aux méthodes HR MUSIC et ESPRIT. h = 1.

G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization.
 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.







1. G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization. 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.

37 / 41

э

20





 G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization. 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.







 G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization. 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.

37 / 41







 G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization. 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.

37 / 41







 G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization. 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.

37 / 41

E







G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization.
 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.

37 / 41







 G. Villemin, C. Fossati et S. Bourennane, Alternative to Coherent Signal Subspace Based Method for Buried Objects Localization. 21st European Signal Processing Conference 2013 (EUSIPCO 2013), Marrakech, Morocco", 9 septembre2013.

37 / 41

Introduction 00000000000	MITIC 000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles ○○○○●	Bilan 000
Bilan					
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014					

∢) Q (↓ 38 / 41

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
0000000000				00000	
Bila <mark>n</mark>					

tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014

٢

MITICAL validée



一部
 二部
 <li

Introducti 000000	on 000000	MITIC 000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles ○○○○●	Bilan 000
Bila	n					
10 Jan 2014	٢	MITICAL validée	© Bonnes	performances		
tel-00927102, version 1 - 1						< > < < < < > > < < < > > < < < > > < < > > < < > > < < > > < < > > < < > > > < < > > > > > < < >
						 <

≣ ∽) Q (~ 38 / 41

Introduction	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan
0000000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Bilan					

tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014

Interpretendant en la construction de la construcción de la co

Bonnes performances





Introducti <mark>on</mark>	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	
0000000000	000000000	00000	000000	00000	000
Plan					

- $\checkmark\,$ Nouvelle méthode haute résolution pour la localisation de sources sans contrainte sur le nombre de capteurs
- $\checkmark\,$ Nouvelle méthode de localisation de sources corrélées
- ✓ Choix optimal des paramètres
- $\checkmark\,$ Application (des méthodes de localisation) à des signaux expérimentaux

Onclusion et perspectives

Con	clusion e	rénérale	00000	000000		000
Introducti	n	MITIC	MITICAL	Paramétrage	Données réelles	Bilan

tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014

Les HR ne fonctionnent pas lorsque (N < P).

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

 ・

	ion 000000	MITIC 0000000000	MITICAL 00000	Paramétrage 000000	Données réelles 00000	Bilan ●○○
Cor	clusion	générale				
tel-00927102, version 1 - 10	Les HR ne f	Fonctionnent pas	i lorsque <u>N</u> <	< <i>P</i>).		







1. * Lissage frérquentiel optimal 2 Antenne

N - 1

 \cdots

tel-00927102, version

◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
◆ □ →
<p



▲
 ▲
 ■
 ▲
 ■
 ●
 ○
 ○
 ○
 39 / 41







bjectif atteint?

Performances de la HR • N < P possible





Introduction	00	MITIC 0000000000	MITIC# 0000	AL Par O OC	ramétrage 00000	Données réelles 00000	Bilan ○●○
Perspe	ectives						
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	est qu'un	1 début					
							-






	000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Pers	spectives					
-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	e n'est qu'ur	n début On peut e • une v • d'étu de pr • de dis	envisager, ent validation sur dier la robus oposer d'aut scuter le cho	re autres : des signaux rée tesse du process res méthodes d' ix de la méthod	els plus poussée, sus d'association e association, e HR,	t
tel						< ∰ > < ≣ >
-						· 문 · 문
	1. Papier en cour	s d'écriture				
						40 / 41

	000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Pers	spectives					
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	e n'est qu'ur	n début On peut e • une v • d'étu de pr • de di • une r sourc	envisager, ent validation sur dier la robus oposer d'aut scuter le cho éflexion sur o es à observer	re autres : des signaux rée tesse du process res méthodes d' ix de la méthod comment conna r?	els plus poussée, sus d'association e association, e HR, itre le nombre de	
						1

	000000	0000000000	00000	000000	00000	000
Per	spectives					
tel-00927102, version 1 - 10 Jan 2014	e n'est qu'ur	n début On peut e • une v • d'étu de pr • de dis • une r sourc • d'étu MITI	envisager, ent validation sur dier la robus oposer d'aut scuter le cho éflexion sur éflexion sur éflexion sur dier les perfo CAL ¹ (CRB	tre autres : r des signaux ré tesse du proces res méthodes d ix de la méthod comment conna r ? ormances asymp ,)	els plus poussée, sus d'association e 'association, de HR, aitre le nombre de ototiques de	t t
						-

40 / 41

Merci de votre attention



<日 <日> <日>